

Iterációs módszerek

Definíció 1 (*Fixpont*)

A ϕ függvény (leképezés) fixpontja x^* , ha $\phi(x^*) = x^*$.

Definíció 2 (*Kontrakció*)

A ϕ leképezés kontrakció, ha $\exists \kappa \quad 0 < \kappa < 1$, hogy $\forall x, y$ esetén

$$\|\phi(x) - \phi(y)\| < \kappa \|x - y\|$$

Definíció 3 (*Banach féle fixpont tétel*)

Ha ϕ leképezés kontrakció (egy Banach-térben), akkor van fixpontja.

LER iterációs megoldásai

A LER iterációs megoldása főleg akkor hasznos, ha A ritka és nagyméretű mátrix. Az $A\underline{x} = \underline{b}$ -et először a vele ekvivalens

$$\underline{x} = C\underline{x} + \underline{c}$$

alakra hozzuk. Ez az úgynevezett fixpont egyenlet. Ez

$$\underline{x} = \phi(\underline{x})$$

alakú, ahol

$$\phi(\underline{x}) = C\underline{x} + \underline{c}$$

Az iteráció elve:

Kiindulunk egy tetszőleges $\underline{x}_0 \in \mathbb{R}^n$ kezdővektorból, képezzük az

$$\underline{x}_{k+1} = C\underline{x}_k + \underline{c}$$

közelítő megoldások sorozatát. Ha az \underline{x}_k sorozat konvergens, akkor a

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \underline{x}_k$$

az eredeti egyenletnek is megoldása lesz.

Kérdések:

- Milyen feltételek biztosítják, hogy tetszőleges \underline{x}_0 -ból kiindulva az \underline{x}_k sorozat konvergens? (Konvergenca kérdése)
Válasz: Akkor és csak akkor konvergens, ha $\varrho(C) < 1$. (A fenti C mátrix spektrálsugara 1-nél kisebb legyen)
- Hogyan becsülhető a közelítő \underline{x}_k megoldások hibája? (Hibabecslés)
- Milyen gyors a konvergenca? (Konvergenca sebesség)

Jacobi iteráció

Legyen $A\underline{x} = \underline{b}$ formában adott LER, $\det A \neq 0$. Bontsuk fel A -t a következő módon:

$$A = L + D + R$$

ahol L az A főátló alatti részét tartalmazza, egyéb helyeken csupa nulla, D az A főátlóját tartalmazza (diagonális mátrix), egyéb helyeken csupa nulla, R az A főátló feletti részét tartalmazza, egyéb helyeken csupa nulla. Ekkor

$$(L + D + R)\underline{x} = \underline{b}$$

Átrendezve:

$$D\underline{x} = -(L + R)\underline{x} + \underline{b}$$

D inverzével (van neki!) beszorozva jobbról:

$$\underline{x} = -D^{-1}(L + R)\underline{x} + D^{-1}\underline{b}$$

Most

$$C := -D^{-1}(L + R), \quad \underline{c} := D^{-1}\underline{b}$$

Így tetszőleges \underline{x}_0 -ból kiindulva a Jacobi iteráció:

$$\underline{x}_k = -D^{-1}(L + R)\underline{x}_{k-1} + D^{-1}\underline{b}$$

Konvergenca kritérium:

$$\varrho(-D^{-1}(L + R)) < 1$$

Gauss-Seidel iteráció

A Jacobi iterációt megvizsgálva látjuk, hogy a k -adik iterált vektor i -edik koordinátájának kiszámításához már felhasználtuk az előző $1, 2, \dots, i - 1$ koordinátáit a k -adik iterátnak. Ebből adódik a Gauss-Seidel iteráció:

$$\underline{x}_k = D^{-1}(-L\underline{x}_k - R\underline{x}_{k-1}) + D^{-1}\underline{b}$$

Átrendezve:

$$\underline{x}_k = -(D + L)^{-1}R\underline{x}_{k-1} + (D + L)^{-1}\underline{b}$$

Konvergenca kritérium:

$$\varrho(-(D + L)^{-1}R) < 1$$

Nemlineáris egyenletek iterációs megoldási módszerei

Keressük az $f(x) = 0$ egyenlet megoldását (gyökét), azaz olyan x^* számot, melyre $f(x^*) = 0$. Az egyenletet írjuk át

$$x = \phi(x)$$

alakra. Ez a fixpontegyenlet. Ha x^* fixpontja ϕ -nek, akkor az eredeti egyenletnek is megoldása. Képezzük a közelítő megoldások sorozatát:

$$x_{k+1} = \phi(x_k)$$

Kérdések:

1. Hogyan válasszunk alkalmas ϕ iterációs függvényt?
2. Milyen feltételek mellett konvergál az x_k közelítő megoldások sorozata?
3. Milyen gyors a konvergenca?
4. Az x_0 kezdőértéket hogyan kell megválasztani?

Definíció 4 Azt mondjuk, hogy az x_k iterációs sorozat konvergens, ha

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x_k = x^*$$

ahol x^* megoldása a fixpont egyenletnek és az eredeti egyenletnek is.

A Bolzano-tétel szerint, ha egy zárt intervallumon folytonos függvény az intervallum végpontjaiban ellentétes előjelű, akkor biztosan van zérushelye az intervallumban. Azaz a megfelelő egyenletnek biztosan van megoldása (gyöke).

Intervallumfelezéses módszer (Bolzano féle)

Ha f az $[a, b]$ -n folytonos függvény és $f(a)$ és $f(b)$ ellentétes előjelű, akkor a és b között van gyök. Legyen

$$x_0 = \frac{a+b}{2}$$

Ezután x_k -t hasonlóan képezzük, az $f(x_{k-1})$ előjele alapján valamelyik részintervallumot tovább felezzük. Az x_k sorozat f egy zérushelyéhez tart.

Húr módszer

Ha f az $[a, b]$ -n folytonos függvény és $f(a)$ és $f(b)$ ellentétes előjelű, akkor a és b között van gyök. Behúzzuk az $(a, f(a))$ és $(b, f(b))$ pontokat összekötő húr. Ahol ez metszi az x tengelyt ott lesz az első, x_0 iterációs pont. Ezután az eljárást folytatjuk $f(x_{k-1})$ előjele alapján újabb húr húzunk be, abból kapjuk x_k -t.

Newton (érintő) módszer

Legyen f az $[a, b]$ folytonos és differenciálható függvény. Keressük az

$$f(x) = 0$$

megoldását az $[a, b]$ -n. Ekkor az iteráció:

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)} \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Szelő módszer

A Newton módszerhez képest annyit változtatunk, hogy a derivált helyett a különbségi hányadossal számolunk.

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)(x_k - x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \quad k = 1, 2, \dots$$

Két kezdőérték van: x_0, x_1